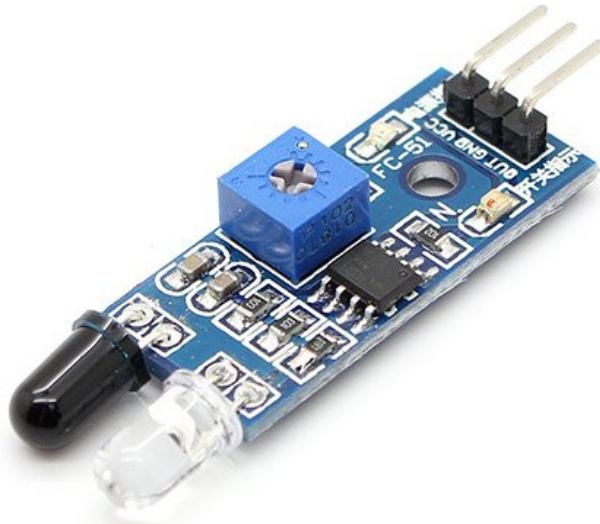
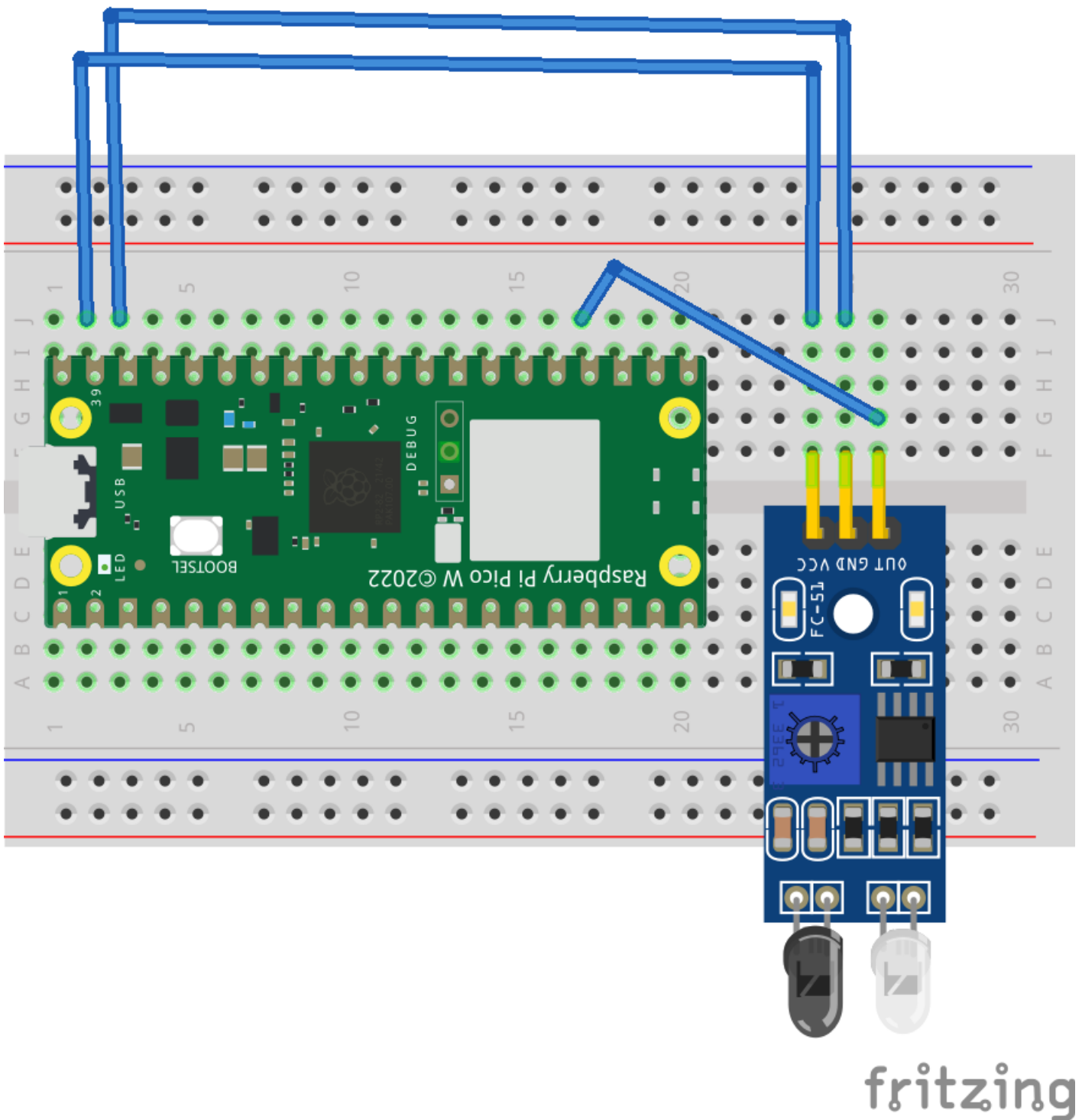


Der Infrarotsensor



Der IR-Sensor wird folgendermaßen an den Pico angeschlossen. Der OUT-Pin kann natürlich auch geändert werden.



So wird der Infrarotsensor ausgelesen:

```
from machine import *  
import time  
  
# Der Pin für den Infrarotsensor wird initialisiert.  
ir=Pin(16,Pin.IN,Pin.PULL_UP)  
  
while True:  
    print(ir.value()) #Es wird einmal der Wert ausgegeben, der am Pin anliegt.
```

```
while ir.value() == 0: # Solange der Wert 0 bleibt, ändert sich die Anzeige nicht.  
    time.sleep_ms(50)  
print(ir.value()) # Ist/Wird der Wert 1, wird erneut auf der Konsole ausgegeben.  
while ir.value() == 1:  
    time.sleep_ms(50) # Solange der Wert 1 bleibt, ändert sich die Anzeige nicht.
```

Revision #3

Created 18 May 2024 17:05:23 by Marcus Jacobs

Updated 17 June 2025 15:46:17 by Marcus Jacobs